

Equazioni differenziali lineari di ordine n

Si tratta di equazioni del tipo

$$\begin{aligned} &u^{(n)}(t) + a_1(t)u^{(n-1)}(t) + \dots \\ &\dots + a_{n-1}(t)u'(t) + a_n(t)u(t) = f(t), \quad t \in I, \end{aligned} \tag{1}$$

con n intero ≥ 1 ed $I \subseteq \mathbb{R}$ intervallo reale, in cui $a_k(t) \in C^0(I)$, per $k = 1, \dots, n$, sono funzioni assegnate dette *coefficienti* dell'equazione e $f \in C^0(I)$ è anche una funzione assegnata detta *termine noto* dell'equazione.

Si chiama *equazione omogenea associata* alla (1), l'equazione lineare di ordine n che si ottiene uguagliando a zero il primo membro della (1), cioè l'equazione

$$\begin{aligned} &u^{(n)}(t) + a_1(t)u^{(n-1)}(t) + \dots \\ &\dots + a_{n-1}(t)u'(t) + a_n(t)u(t) = 0, \quad t \in I, \end{aligned} \tag{2}$$

A sua volta, la (1) viene detta *equazione completa*.

La **strategia generale** per la soluzione dell'equazione (1) consiste dei seguenti passi:

1. Determinazione di tutte le soluzioni dell'equazione omogenea (2); questo si riduce alla determinazione di un sistema $\{u_1(t), \dots, u_n(t)\}$ di n soluzioni *linearmente indipendenti* della (2). Una volta noto un tale sistema, ogni soluzione della (2) sarà una combinazione lineare della forma

$$\begin{aligned} u(t) &= c_1 u_1(t) + \dots + c_n u_n(t) \\ &= \sum_{k=1}^n c_k u_k(t), \quad t \in I, \end{aligned} \tag{3}$$

con c_1, \dots, c_n costanti reali arbitrarie.

2. Ricerca di una soluzione particolare $w(t)$ dell'equazione completa (1).

Dalle note proprietà delle soluzioni delle equazioni lineari, discende che ogni soluzione dell'equazione

completa (1) è della forma

$$u(t) = \sum_{k=1}^n c_k u_k(t) + w(t), \quad t \in I, \quad (4)$$

per opportune costanti c_1, \dots, c_n .

Produrre un sistema di n soluzioni linearmente indipendenti di un'equazione omogenea (2) è, in generale, un problema difficile.

Un procedimento algoritmico generale è noto nel caso delle equazioni lineari *a coefficienti costanti*.

Equazioni differenziali lineari di ordine n a coefficienti costanti

Si tratta di equazioni del tipo

$$\begin{aligned} a_0 u^{(n)}(t) + a_1 u^{(n-1)}(t) + \dots \\ \dots + a_{n-1} u'(t) + a_n u(t) = f(t), \quad t \in I, \end{aligned} \quad (5)$$

in cui a_k ($a_0 \neq 0$), per $k = 1, \dots, n$, sono numeri reali assegnati (sono i coefficienti della (5)) ed $f \in C^0(I)$ è una funzione assegnata (è il termine noto della (5)).

Equazione omogenea

Per determinare un sistema di n soluzioni linearmente indipendenti dell'equazione omogenea associata a (5), cioè

$$a_0 u^{(n)}(t) + a_1 u^{(n-1)}(t) + \dots \tag{6}$$

$$\dots + a_{n-1} u'(t) + a_n u(t) = 0,$$

risolviamo l'equazione algebrica di grado n

$$a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \dots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0, \tag{7}$$

detta *equazione caratteristica* associata alla (6).

Caso $n = 2$. Per cominciare, illustriamo il metodo nel caso di un'equazione lineare omogenea a coefficienti costanti di ordine 2, cioè

$$a u''(t) + b u'(t) + c u(t) = 0, \tag{8}$$

con a, b, c numeri reali assegnati, ed $a \neq 0$ (con riferimento alla forma generale in (6), qui $a = a_0$, $b = a_1$ e $c = a_2$).

L'equazione caratteristica associata a (8) è

$$a\lambda^2 + b\lambda + c = 0 \quad (9)$$

Distinguiamo tre casi.

Caso i: $\Delta = b^2 - 4ac > 0$. La (9) ammette due soluzioni reali, semplici (cioè di molteplicità 1)

$$\lambda_{\pm} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a}$$

e un sistema di soluzioni linearmente indipendenti di (8) è costituito dalle funzioni

$$u_{-}(t) = e^{\lambda_{-}t}, \quad u_{+}(t) = e^{\lambda_{+}t}. \quad (10)$$

In questo caso, tutte le soluzioni di (8) sono del tipo

$$u(t) = c_{-}e^{\lambda_{-}t} + c_{+}e^{\lambda_{+}t}, \quad c_{-}, c_{+} \in \mathbb{R}. \quad (11)$$

Caso ii: $\Delta = b^2 - 4ac = 0$. La (9) ammette una soluzione reale, di molteplicità 2

$$\tilde{\lambda} = -\frac{b}{2a}$$

e un sistema di soluzioni linearmente indipendenti di (8) è costituito dalle funzioni

$$\tilde{u}_0(t) = e^{\tilde{\lambda}t}, \quad \tilde{u}_1(t) = te^{\tilde{\lambda}t}. \quad (12)$$

In questo caso, tutte le soluzioni di (8) sono del tipo

$$u(t) = c_0 e^{\tilde{\lambda}t} + c_1 t e^{\tilde{\lambda}t} = (c_0 + c_1 t) e^{\tilde{\lambda}t}, \quad c_0, c_1 \in \mathbb{R}. \quad (13)$$

Caso iii: $\Delta = b^2 - 4ac < 0$. La (9) ammette due soluzioni complesse coniugate, di molteplicità 1

$$\alpha \pm \beta i = \frac{-b \pm \sqrt{-\Delta}i}{2a},$$

e un sistema di soluzioni linearmente indipendenti di (8) è costituito dalle funzioni

$$v(t) = e^{\alpha t} \cos(\beta t), \quad w(t) = e^{\alpha t} \sin(\beta t). \quad (14)$$

In questo caso, tutte le soluzioni di (8) sono del tipo

$$\begin{aligned} u(t) &= c_1 e^{\alpha t} \cos(\beta t) + c_2 e^{\alpha t} \sin(\beta t) \\ &= e^{\alpha t} (c_1 \cos(\beta t) + c_2 \sin(\beta t)), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}. \end{aligned} \quad (15)$$

Esempio 1. Risolviamo l'equazione $u'' - u = 0$. L'equazione caratteristica è $\lambda^2 - 1 = 0$, le cui soluzioni sono $\lambda_{\pm} = \pm 1$. Dunque la soluzione generale dell'equazione differenziale è

$$u(t) = c_+ e^t + c_- e^{-t}, \quad c_+, c_- \in \mathbb{R}.$$

Esempio 2. Risolviamo l'equazione $u'' - 2u' + u = 0$. L'equazione caratteristica è $\lambda^2 - 2\lambda + 1 = (\lambda - 1)^2 = 0$, che ammette come unica soluzione $\lambda = 1$, di molteplicità 2. Dunque la soluzione generale

dell'equazione differenziale è

$$u(t) = (c_0 + c_1 t)e^t, \quad c_0, c_1 \in \mathbb{R}.$$

Esempio 3. Risolviamo l'equazione $u'' + u' + u = 0$. L'equazione caratteristica è $\lambda^2 + \lambda + 1 = 0$. Si ha $\Delta = 1 - 4 = -3 < 0$, e dunque le soluzioni dell'equazione caratteristica sono:

$$\alpha \pm \beta i = \frac{-1 \pm \sqrt{3}i}{2}.$$

Ne deriva che la soluzione generale dell'equazione differenziale è del tipo:

$$u(t) = e^{-t/2} \left[d_1 \cos \left(\frac{\sqrt{3}}{2} t \right) + d_2 \sin \left(\frac{\sqrt{3}}{2} t \right) \right],$$

con $d_1, d_2 \in \mathbb{R}$.

Caso generale ($n \geq 2$). Si procede come nel caso $n = 2$.

Ricordiamo che l'equazione omogenea è

$$a_0 u^{(n)} + a_1 u^{(n-1)} + \cdots + a_{n-1} u' + a_n u = 0 \quad (a_0 \neq 0) \quad (16)$$

e l'equazione caratteristica associata è

$$a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \cdots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0. \quad (17)$$

La (17) ammette n soluzioni in campo complesso, contando ciascuna soluzione con la propria molteplicità (Teorema fondamentale dell'algebra).

Ad ogni soluzione $\tilde{\lambda}$ di molteplicità $\tilde{r} \geq 1$ della (17) si associano \tilde{r} soluzioni particolari dell'equazione omogenea (16), secondo lo schema seguente.

a) Se $\tilde{\lambda}$ è soluzione reale di (17), di molteplicità $\tilde{r} \geq 1$, ad essa si associano le \tilde{r} soluzioni

$$\tilde{u}_0(t) = e^{\tilde{\lambda}t}, \quad \tilde{u}_1(t) = t e^{\tilde{\lambda}t}, \quad \dots, \quad \tilde{u}_{\tilde{r}-1}(t) = t^{\tilde{r}-1} e^{\tilde{\lambda}t}$$

b) Se $\tilde{\alpha} + \tilde{\beta}i$ e $\tilde{\alpha} - \tilde{\beta}i$ sono soluzioni complesse coniugate di (17), ciascuna di molteplicità $\tilde{r} \geq 1$, ad esse si

associano le $2\tilde{r}$ soluzioni

$$\tilde{v}_0(t) = e^{\tilde{\alpha}t} \cos(\tilde{\beta}t), \quad \tilde{v}_1(t) = te^{\tilde{\alpha}t} \cos(\tilde{\beta}t), \\ \dots, \quad \tilde{v}_{\tilde{r}-1}(t) = t^{\tilde{r}-1} e^{\tilde{\alpha}t} \cos(\tilde{\beta}t)$$

$$\tilde{w}_0(t) = e^{\tilde{\alpha}t} \sin(\tilde{\beta}t), \quad \tilde{w}_1(t) = te^{\tilde{\alpha}t} \sin(\tilde{\beta}t), \\ \dots, \quad \tilde{w}_{\tilde{r}-1}(t) = t^{\tilde{r}-1} e^{\tilde{\alpha}t} \sin(\tilde{\beta}t)$$

L'insieme formato dalle soluzioni particolari di (16) che si associano ad ogni soluzione di (17), secondo lo schema precedente, costituisce un sistema di n soluzioni linearmente indipendenti. Quindi, ogni soluzione di (16) si esprime come combinazione lineare delle n soluzioni particolari trovate.

Esempio 4. Risolviamo l'equazione lineare di ordine 4

$$u'''' - 2u''' + 5u'' - 8u' + 4u = 0.$$

L'equazione caratteristica associata è

$$\lambda^4 - 2\lambda^3 + 5\lambda^2 - 8\lambda + 4 = (\lambda - 1)^2(\lambda^2 + 4) = 0.$$

Le soluzioni dell'equazione precedente sono

1 di molteplicità 2, $\pm 2i$ di molteplicità 1

Dunque la soluzione generale dell'equazione è

$$\begin{aligned}u(t) &= c_0 e^t + c_1 t e^t + d_1 e^{0t} \cos(2t) + d_2 e^{0t} \sin(2t) \\ &= (c_0 + c_1 t) e^t + d_1 \cos(2t) + d_2 \sin(2t).\end{aligned}$$

con $c_0, c_1, d_1, d_2 \in \mathbb{R}$.

Equazione completa

Veniamo adesso alla considerazione dell'equazione completa

$$a_0 u^{(n)} + a_1 u^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} u' + a_n u = f(t) \quad (18)$$

Come osservato in precedenza nel caso generale, la determinazione della soluzione generale di (18) si riconduce alla determinazione di una sua soluzione particolare. Nel caso di un termine noto $f(t)$ generale, trovare una soluzione particolare di (18) è un problema

difficile. Esso può semplificarsi nel caso di un termine noto della forma:

$$f(t) = e^{\alpha t} P_k(t) \cos(\beta t)$$

oppure (19)

$$f(t) = e^{\alpha t} P_k(t) \sin(\beta t)$$

in cui α e β sono numeri reali assegnati e $P_k(t)$ è un assegnato polinomio di grado $k \in \mathbb{N}$ in t . Sono esempi di termini noti della forma predetta le funzioni:

$$f(t) = t^2 e^t, \quad f(t) = 5t^3 + 2t - 1, \quad f(t) = \cos(4t).$$

Per trovare una soluzione particolare di (18) con termine noto della forma (19), si considera il numero complesso

$$\tilde{\lambda} = \alpha + \beta i$$

e si distinguono due casi.

(1) Se $\tilde{\lambda}$ non è soluzione dell'equazione caratteristica

$$a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \dots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0$$

allora esiste una soluzione particolare del tipo

$$\tilde{v}(t) = e^{\alpha t} [Q_k(t) \cos(\beta t) + R_k(t) \sin(\beta t)] ,$$

in cui $Q_k(t)$ e $R_k(t)$ sono polinomi in t , di grado $\leq k$.

- (2) Se $\tilde{\lambda}$ è soluzione dell'equazione caratteristica di molteplicità $h \geq 1$, allora esiste una soluzione particolare del tipo

$$\tilde{v}(t) = t^h e^{\alpha t} [Q_k(t) \cos(\beta t) + R_k(t) \sin(\beta t)] ,$$

in cui $Q_k(t)$ e $R_k(t)$ sono polinomi in t , di grado $\leq k$.

I polinomi $Q_k(t)$ ed $R_k(t)$ si determinano sostituendo direttamente nell'equazione differenziale ed imponendo che essa sia verificata.

Esempio 5. Determiniamo una soluzione particolare dell'equazione

$$u'' - 2u = 2e^t .$$

Il termine noto dell'equazione $f(t) = 2e^t$ è della forma $(19)_1$, con $k = 0$, $P_k(t) = 2$, $\alpha = 1$, $\beta = 0$. L'equazione caratteristica è

$$\lambda^2 - 2 = 0$$

che ammette soluzioni $\pm\sqrt{2}$. Poichè $\tilde{\lambda} = 1$ non è soluzione dell'equazione caratteristica, l'equazione differenziale ammetterà una soluzione particolare della forma

$$\tilde{v}(t) = ce^t,$$

per un'opportuna costante reale c . La costante c si determina sostituendo direttamente la \tilde{v} nell'equazione differenziale, ed imponendo che essa sia soluzione.

Si trova

$$\tilde{v}''(t) - 2\tilde{v}(t) = ce^t - 2ce^t = 2e^t,$$

da cui $c = -2$. Concludiamo che la soluzione cercata è $\tilde{v}(t) = -2e^t$.

Esempio 6. Determiniamo una soluzione particolare dell'equazione

$$u'' + 4u = 2 + \sin(2t). \quad (20)$$

Il termine noto $f(t) = 2 + \sin(2t)$ è somma di due funzioni

$$f_1(t) = 2 \quad \text{e} \quad f_2(t) = \sin(2t)$$

che sono della forma (19).

Grazie alla linearità, per trovare una soluzione particolare di (20), basta trovare due soluzioni particolari delle corrispondenti equazioni differenziali con termini noti $f_1(t)$ ed $f_2(t)$, e poi sommarle tra loro. Troviamo allora $\tilde{v}_1(t)$ e $\tilde{v}_2(t)$ che risolvono rispettivamente

$$u'' + 4u = 2, \quad (21)$$

$$u'' + 4u = \sin(2t). \quad (22)$$

Una soluzione particolare di (20) è $\tilde{v} = \tilde{v}_1 + \tilde{v}_2$.

Per quanto riguarda $f_1(t) = 2$, esso è del tipo $(19)_1$, con $k = 0$, $P_k(t) = 2$, $\alpha = \beta = 0$. Si ha che

$\tilde{\lambda} = 0$ non è soluzione dell'equazione caratteristica $\lambda^2 + 4 = 0$, quindi (21) ha una soluzione particolare del tipo $\tilde{v}_1(t) = c$. Sostituendo in (21) si ricava

$$4c = 2 \Rightarrow c = \frac{1}{2}.$$

Per quanto riguarda $f_2(t) = \sin(2t)$, esso è del tipo $(19)_2$, con $k = 0$, $P_k(t) = 1$, $\alpha = 0$, $\beta = 2$. Si ha che $\lambda = 2i$ è soluzione di molteplicità 1 dell'equazione caratteristica $\lambda^2 + 4 = 0$, quindi (22) ha una soluzione particolare del tipo

$$\tilde{v}_2(t) = t [d_1 \cos(2t) + d_2 \sin(2t)] .$$

Le costanti d_1 e d_2 si determinano imponendo che $\tilde{v}_2(t)$ sia soluzione di (22). Si calcola:

$$\begin{aligned} \tilde{v}'_2(t) &= d_1 \cos(2t) + d_2 \sin(2t) \\ &\quad + t [-2d_1 \sin(2t) + 2d_2 \cos(2t)] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \tilde{v}''_2(t) &= -4d_1 \sin(2t) + 4d_2 \cos(2t) \\ &\quad + t [-4d_1 \cos(2t) - 4d_2 \sin(2t)] \end{aligned}$$

da cui, sostituendo in (22), si trova

$$-4d_1 \sin(2t) + 4d_2 \cos(2t) = \sin(2t),$$

da cui si ricava che devono essere

$$d_1 = -\frac{1}{4} \quad \text{e} \quad d_2 = 0.$$

Si ha dunque

$$\tilde{v}_2(t) = -\frac{1}{4}t \cos(2t).$$

In conclusione, una soluzione particolare di (20) è data da

$$\tilde{v}(t) = \frac{1}{2} - \frac{1}{4}t \cos(2t).$$